

## Vejledning i betjening af Eachine E520S PRO GPS camera drone



Til lykke med din nye drone.



Sæt batteriet til opladning og monter beskyttelsesrammerne. Der er sat 4 AAA-batterier i fjernbetjeningen, så den er flyveklar, men LÆS DETTE FØRST:

1. Tænd for dronen (tryk på knappen indtil den begynder at blinke). Sæt den så på en plan overflade. Tænd derefter for fjernbetjeningen og vent på bip-bip. Så er den klar.
2. Nulstilling: Dronen er gyro-kalibreret fra fabrikkens side, men første gang, eller hvis den har været udsat for styrt el. lign., skal gyroen kalibreres igen. Hold begge joystick-knapper ned og ud til højre. Nu skal den blinke hurtigt. Når den holder op med det efter få sekunder, er den kalibreret.
3. Aktivér GPS (udendørs): Tryk på "Compass Calibration-knappen". Drej så dronen 3 gange vandret venstre rundt indtil bip – og derefter 3 gange lodret højre rundt indtil bip. (se videoen). Når signalerne er fundet, kommer der et bip mere i fjernbetjeningen. (det varer 10-120 sekunder). Så har den fundet satellitterne og er i stand til at vende hjem når der ikke er mere strøm på – eller hvis den kommer udenfor rækkevidde – eller hvis du trykker ned på "One Key Return" (på højre joystick. (du skal ikke trykke på "One-Key Landing". Den lander selv.)

"Lås op" = "Start rotorerne" ved at holde venstre joystick-knap ned og ud til venstre hjørne og tilsvarende med højre knap ned og ud til højre hjørne samtidig. Så starter rotorerne.

4. STIL dig altid et par meter bag ved dronen og med kameraet pegende fremad, så har du bedre styr på venstre og højre.
5. Tryk på "One-Key take off", så flyver den op i en meters højde. Herfra overtager du selv styringen. Hvis du vil lande, trykker du på "One-key Landing" (lander der hvor den er) eller "One Key Return" (lander der hvor den startede fra). Når du har trykket på "One Key Return" bipper fjernbetjeningen indtil den er landet. Den flyver først op og lidt rundt indtil den har fundet satellitsignalerne inden den påbegynder nedstigning. Hvis du lander i højt græs, skal du stykke på NØDSTOP lige før den lander. Så undgår du at brænde motorerne af hvis rotorerne ikke kan køre rundt.
6. Barometer: Flyv op i den højde du ønsker at den skal blive i (venstre joystick knap). Slip den. Så korrigerer den selv for gas så den forbliver i den højde.
7. Frem og tilbage sker med højre joystick knap op eller ned. (fremad er med kameraet fremad). Sidelæns-flyvning sker ved at trække højre joystick sidelæns venstre eller højre. Venstre-højre drejning sker ved at trække venstre joystick til henh. venstre/højre.
8. Kamera: kameravinklen justeres fra fjernbetjeningen. Optagelserne startes fra app'en og gemmes på telefonen. Hent app'en ved at scanne QR-koden i user manual. Opret forbindelse på telefonen under WiFi-indstillinger til kameraet. (dronen skal være tændt).

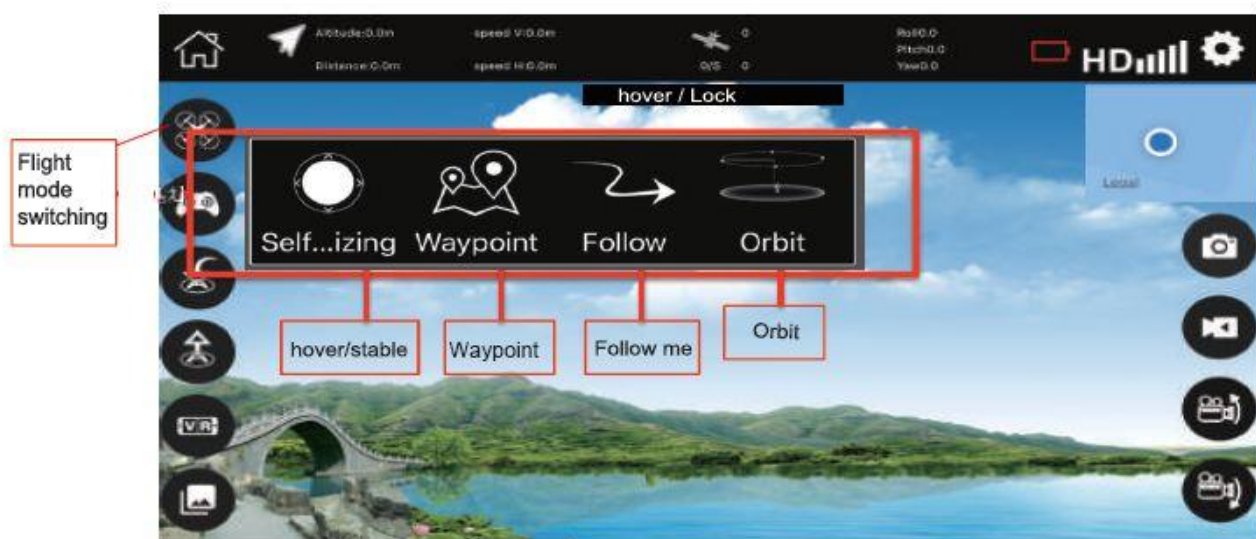
Åbn herefter App'en – finde den rigtige model - og du kan nu se kameraets billede. For at optage skal du vælge om det skal være foto eller video. Ved video skal du huske at stoppe video igen. Ellers går det tabt. Optagelserne gemmes i app'en men overføres også til telefonens fotobibliotek.

Når den under flyvning begynder at blinke, er det tegn på at der snart ikke er mere strøm på. Påbegynd da landing, med mindre den selv er på vej hjem.

Opladning: Træk batterimodulet ud og sæt det til opladning med det medfølgende kabel. Brug strømforsyning fra smartphone-lader eller køb en USB-lader (tilkøbes). Kan lades med 1A men lades bedst ved 2A. En lille blå lampe blinker under opladning. Når den lyser konstant, er batteriet fuldt opladet. Det varer op til 200 min.



I app'en foretages de mere avancerede indstillinger så som Waypoints (tegn en rute ind) – Follow me (følger fjernbetjeningen) – Orbit mode (flyver rundt i cirkel) og kamera-optagelser.



Når fjernbetjeningen bipper er det fordi den er ved at lande. Enten fordi der er trykket på One Key Return – eller fordi der ikke er mere strøm på dronen.

God fornøjelse! Og skriv gerne til [salg@rc-helikoptere.dk](mailto:salg@rc-helikoptere.dk) hvis du vil vide mere.