



Sidst opdateret 28/6-2019
(Se efter på hjemmesiden om der er en nyere)

Vejledning i betjening af LH-X28G WiFi selfie drone med GPS

Til lykke med din nye drone.

Sæt 4 AA-batterier i fjernbetjeningen og den er flyveklar, men **LÆS DETTE FØRST**:

Træk batterimodulet ud og sæt det til opladning på det medfølgende USB-kabel. (brug strømforsyning fra smartphone-lader eller køb en USB-lader).

Beskyttelsesrammer: Skub rammen ind over motorhuset og pres de 2 små tapper ned i tilsvarende huller og klik derefter de sidste 2 tapper ind i motorhuset.

Første flyvning bør foregå med simple funktioner og kun brug af fjernbetjening. Selvom den ikke er særlig vindfølsom, så flyv inde i en stor hal eller ude i stille vejr første gang indtil du er fortrolig med den.



1. Tænd for Quadcopteren (tryk på knappen indtil den begynder at blinke). Sæt den så på en plan overflade. Tænd derefter for fjernbetjeningen og vent på et "bip".
Inden allerførste flyvning – eller hvis den virker ustabil eller har haft en hård landing – skal den nulstilles. Tryk på Nulstil-knappen (15) i 3-5 sekunder indtil den blinker hurtigt. Det varer kun få sekunder. Så kan der fortsættes.
2. Start: Den skal "låses op" ved samtidig at føre venstre joystick ned i venstre hjørne og højre joystick ned til højre hjørne. Slip dem når rotorerne begynder at dreje langsomt rundt. Så er den klar til at lette. Stop: Hvis du fortryder, så "lås op" igen. Så stopper motorene.
3. Flyv op ved at trykke på først knap 14 (slå GPS fra) og så knap 13 = auto take-off, som også er den knap der skal trykkes på for at få den til at lande. Når den er oppe i en meters højde kan der gives mere gas (venstre joystick) og den flyver op. (Hvis GPS-signalerne ikke er fundet, vil den ikke lette, så derfor skal GPS slås fra på knap 14, så man kan flyve manuelt.)
Hvis GPS er aktiveret (se pkt. 9), kan den returnere og lande ved tryk på knap 4 GPS return. Der er ingen GPS-signaler indendørs, så knap 4 kan ikke bruges indenfor.
Tryk aldrig på knap 4 uden at de 2 grønne lamper lyser konstant, hvilket betyder at returpositionen er fundet og at den derved kan finde hjem.
4. Barometer: Flyv op i den højde du ønsker at den skal blive i. Slip så gas-knappen. Så korrigerer den selv for gas så den forbliver i den højde.
5. Frem og tilbage sker med højre joystick op eller ned. (fremad er med kameraet fremad. Stil dig altid bag ved dronen, så er det lettere at holde styr på venstre og højre). Sidelæns-flyvning sker ved at trække højre joystick sidelæns. Venstre-højre drejning sker ved at trække venstre joystick til henh. venstre/højre.
6. Høj hastighed aktiveres med kort tryk på knap 3. Når fjernbetjeningen tændes, står den på lav hastighed.
7. Headless-funktion slås til på knap 11 med et kort tryk. Uanset hvordan den nu er drejet, vil den altid vende tilbage når du trækker højre joystick-joystick tilbage. Velegnet til indendørs brug.
8. Kamera: WiFi-transmission af foto og video: Der skal hentes en App. Scan QR-koden den fra den engelske manual på side 2.
1: Opret forbindelse på telefonen under WiFi-indstillinger til kameraet. (dronen skal være tændt).
2: Åbn herefter App'en - og du kan nu se kameraets billede. Optagelserne startes på de små ikoner til højre nederst på skærmen.

Optagelserne overføres både til App'en og telefonens fotos.
Kamera-justering: Tryk på knap 7 og 12 på fjernbetjeningen.

9. GPS-indstilling: Inden start skal satellitterne findes, for at den kan huske udgangs- og returpositionen. Tryk på knap 8 i nogle sekunder indtil den blinker hurtigt. Drej den venstre rundt som vist i den engelske manual side 6 Figur 2 og 4 – eller se videoen på hjemmesiden <https://www.rc-droner.dk/x28g.htm> Bemærk bl.a. at den skal drejes mod uret. Altså først vandret 3-4 gange rundt og så lodret rundt 3-4 gange. Sæt den så vandret på startstedet. (Det er ikke nødvendigt selv at stå op og rotere og blive rundtosses. Proceduren kan også gennemføres ved at dreje den rundt uden selv at dreje med rundt ☺)
Når satellitterne er fundet, lyser de 2 grønne lamper konstant. Hvis de ikke lyser konstant indenfor 1 minut, skal du starte forfra.
Den kan også finde satellitterne selv, blot der flyves lidt rundt. Altså når lamperne pludselig lyser konstant er GPS aktiveret. Men så er udgangs- og returpositionen der hvor den tilfældigvis er, når de er fundet. Så det er ikke en god ide.
Når du ikke vil flyve mere, kan du trykke på knap 4 Return. Så vender den tilbage til udgangspositionen. Sørg for at der er god plads opad, da den vil stige ret højt op op (måske 12 meter) inden den påbegynder nedstigning.
16. Waypoint: Se den engelske manual side 4 figur 15 eller på App-billedet på næste side. Kræver at GPS er aktiveret. Tryk på "blyanten" i højre side og tegn en rute med 1 eller flere punkter. Tryk på nederste knap under blyanten for at starte flyvning, og den vil nu følge den rute der er indtegnet. Default-værdierne til højde m.m. kan pt. ikke rettes. (afventer opdatering til app'en).
17. Follow Me: Tryk på skærmens ikon for Follow Me. Den vil nu dreje så kameraet vender mod dig (eller rettere: mod SmartPhonen) og den vil hele tiden følge dig. Brug knap 13 for at lande.

Når den under flyvning begynder at blinke, er det tegn på at der snart ikke er mere strøm på.



Påbegynd da landing, medmindre den selv påbegynder landing.

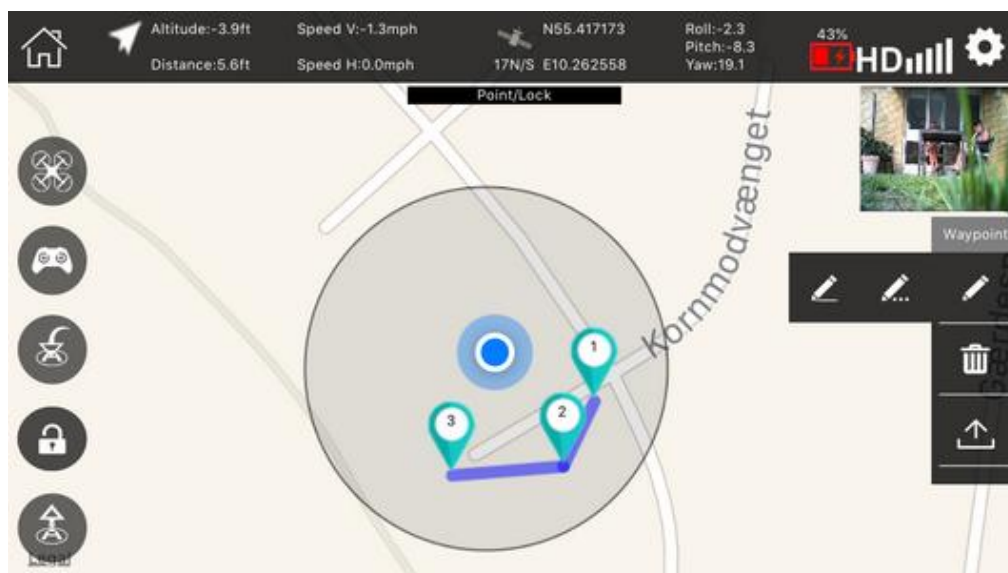
Opladning. Tag batterimodul ud og oplad det gennem det medfølgende USB-ladekabel. Brug f.eks. strømforsyningen fra en smartphone-lader. (En 220v-lader kan købes. Se under reservedele). Ladetid er op til 100 min. Når batteriet er fuldt opladet, lyser den røde lampe i usb-stikket ikke mere.

Bemærk at i 2-cellede batterier har de enkelte batterier ikke altid samme kapacitet. Laderen vil derfor ikke altid slå fra og den vil blot overoplade den bedste celle, hvilket ikke er godt. Det kan derfor være en god ide at sætte et tænd/slukur på, så der højst lades i 2 timer.

Obs. Der skal være mindst ca. 10% strøm for at dronen kan flyve. Se spændingsmåleren i øverste højre hjørne i app'en (det grønne batteri). (Eller køb en "buzzer" + multiladerkabel).

God fornøjelse! Og skriv gerne til salg@rc-droner.dk hvis du vil vide mere.

www.rc-droner.dk / www.rc-helikoptere.dk



Troubleshooting:

De fleste fejl skyldes manglende spænding.

Kan kun køre rundt men vil ikke lette: Prøv at nulstille. Eller prøv at finde GPS-signalerne. (I app'en kan det indstilles om den kun må flyve når der er signal). Eller slå GPS fra (14).

Reagerer slet ikke: Start forfra. Fjernbetjeningen skal tændes umiddelbart efter dronen er tændt.

Kan ikke aktivere GPS:

De 2 lamper der indikerer at GPS er aktiv, lyser først konstant når der er signal. Der skal være > 10% strøm på batteriet, der skal være trykket på knap 8 indtil den går i "search mode" = blinker hurtigt) og den skal være drejet rundt 4+4 gange inden den holder op med at blinke hurtigt.

Flyver ukontrolleret: Måske er en af motorerne defekt. Kan ses ved at den stopper meget før de andre.

(Batterier og motorer er sliddele og er derfor ikke omfattet af garantien, hvis de ellers har fungeret som nye).